

CHAIRE

PARI

PROGRAMME DE RECHERCHE
SUR L'APPREHENSION DES RISQUES
ET DES INCERTITUDES

De Solvabilité 2 à Solvabilité 3

Sylvestre Frezal

Journées LARD, 2017

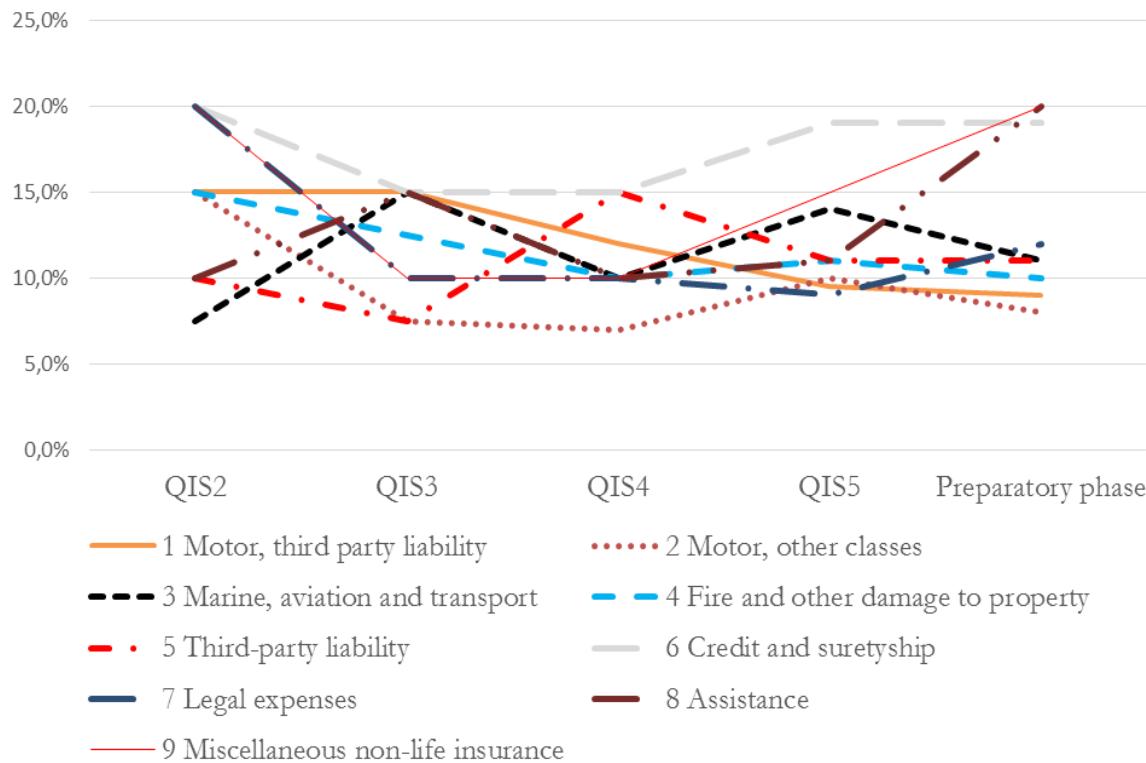
1. Introduction : constat

CHAIRE

PARI

PROGRAMME DE RECHERCHE
SUR L'APPREHENSION DES RISQUES
ET DES INCERTITUDES

Chart 2: evolution of reserving risk calibrations



Stable ?
31%

	Premium	Reserving
Raw signal	4.10%	3.70%
Noise	3.20%	3.40%
SNRa	28%	12%

1. Introduction : constat

Le bruit est-il vraiment du bruit ?

1. Évolution d'un trade off politique ?
2. Évolution d'un choix technique (expert judgement) ?
 ➔ c'est du bruit
3. Evolution du risque sous jacent ?
4. Enrichissement du périmètre de calibrage
 ➔ D'un point de vue opérationnel, c'est du bruit

1. Introduction : constat

CHAIRE

PARI

PROGRAMME DE RECHERCHE
SUR L'APPREHENSION DES RISQUES
ET DES INCERTITUDES

Surprenant ?

- Risques financiers :
 - Samuel & Harrison (2011)
 - Danielsson (2002, 2008)
 - Défaut souverain grec...
- Fonds propres :
 - El Karoui, Loisel, Prigent & Vedani (2015)
- Interprétation :
 - Leroy & Planchet (2010)

2. Pourquoi ?

1. Economie politique ?
2. Idiosyncrasie ?
3. Impasse ?

2.1 Economie politique ?

Une intuition :

	2006 QIS2	2007 QIS3	2008 QIS4	2010 QIS5	2014 Prep. phase
premium	12.7%	7.7%	9.9%	9.9%	9.2%
reserving	13.2%	10.5%	11.8%	10.7%	10.3%

Calibrage moyen (compagnie représentative)

2.1 Economie politique ?

Process de calibrage :

1. Tests de différentes méthodes
2. Identification des plus pertinentes
3. Choix de certaines méthodes

Premium risk	CP 2009		QIS 5	
	best fit	retained	best fit	retained
1 Motor, third party liability	3-4	1 - QIS4	4	1-4
2 Motor, other classes	3-4	3 - 1 -QIS	42-4	1-2-4
3 Marine, aviation and transport	2-3	4-2	2-4	1-2-4
4 Fire and other damage to property	2	1 - QIS4	none	1-2-3-4
5 Third-party liability	3	?	4	1-4
6 Credit and suretyship	2	?	2-4	1-2
7 Legal expenses	2-4	?	2-4	1-2
8 Assistance	2-4	2 - QIS 4	2	1-2
9 Miscellaneous non-life insurance	2-4	2 - QIS 4	2-4	1-2-4

“Overall conclusions: Method 4 and 2 provide a good fit. This would imply a factor of 14% on average based on the fitted results. Method 5 does not allow for diversification and in views of the graph above seems to ignore some important observations. A final factor considering method 5 and method 1 has been selected.”
(CP2009, reserving risk, LoB 7).

Weighted average	Best fit	Proposal
QIS 5	15.1%	13.0%
CP 2009	22.8%	16.3%
Reminder of QIS 4		13.9%

2.1 Economie politique ?

- ➔ Si on souhaite être *risk based* (ce qui reste à débattre), alors une plus grande indépendance est nécessaire.

Sera-t-elle suffisante ?

2.2 Idiosyncrasie ?

Méthodes retenues *in fine* et évaluant une mesure de risque par entreprise

Premium	Method	75th percentile	25th percentile	max/min
2 Motor, other classes	2	18%	8%	2.3
3 Marine, aviation and transport	2	109%	28%	3.9
4 Fire and other damage to property	2	61%	16%	3.8
4 Fire and other damage to property	3	96%	25%	3.8
6 Credit and suretyship	2	124%	40%	3.1
7 Legal expenses	2	27%	11%	2.5
8 Assistance	2	14%	6%	2.3
9 Miscellaneous non-life insurance	2	77%	15%	5.1

Reserve	Method	75th percentile	25th percentile	max/min
1 Motor, third party liability	1	17%	6%	2.8
1 Motor, third party liability	2	40%	10%	4.0
2 Motor, other classes	1	40%	14%	2.9
3 Marine, aviation and transport	1	63%	32%	2.0
3 Marine, aviation and transport	2	365%	43%	8.5
4 Fire and other damage to property	1	40%	13%	3.1
4 Fire and other damage to property	2	81%	24%	3.4
5 Third-party liability	1	50%	13%	3.8
6 Credit and suretyship	1	81%	29%	2.8
8 Assistance	1	87%	29%	3.0
9 Miscellaneous non-life insurance	1	72%	25%	2.9

2.2 Idiosyncrasie ?

La dispersion entre entreprises au sein d'une branche est supérieure à la dispersion entre branches

- ➔ Si on souhaite être *risk based* (ce qui reste à débattre), il faut :
- Soit identifier un autre critère de segmentation que les LoBs
 - Soit imposer des *undertaking specific parameters*

2.3 Impasse ?

<i>ratio max/min</i>	Premium		Reserves	
	CP2009	QIS 5	CP2009	QIS 5
1 Motor, third party liability	2.4	4.2	7	13
2 Motor, other classes	2.2	2.7	5	7
3 Marine, aviation and transport	3.3	3.1	7	7
4 Fire and other damage to property	2.8	1.8	6	11
5 Third-party liability	2.6	1.8	23	22
6 Credit and suretyship	6.0	3.2	5	60
7 Legal expenses	8.0	17.3	12	16
8 Assistance	6.0	5.5	34	26
9 Miscellaneous non-life insurance	48.0	4.1	2	20

Dispersion entre les méthodes

<i>ratio max/min</i>	Premium		Reserves	
	CP2009	QIS 5	CP2009	QIS 5
1 Motor, third party liability	1.3	2.8	1.5	4.2
2 Motor, other classes	1.7	1.6	2.5	2.2
3 Marine, aviation and transport	1.7	1.4		3.0
4 Fire and other damage to property	1.3	1.8	1.8	2.6
5 Third-party liability		1.6	1.1	3.1
6 Credit and suretyship		1.2		1.0
7 Legal expenses		1.7	4.0	3.5
8 Assistance	1.3	1.3	7.3	3.9
9 Miscellaneous non-life insurance	7.8	2.2		1.5

Dispersion entre les méthodes retenues

3. So What ?

L'objectif de Solvabilité 2 n'est pas atteint

- Ambition de pureté technique ?
 Illusoire
- Ambition de quantifier les risques extrêmes ?
 Scientisme.

Un double danger :

- Erreurs de pilotage
- Alignement des comportements



En prendre acte...

3. So What ?

Conséquences actuarielles :

- Systématiser l'évaluation des marges d'erreurs
- Ne pas sacrifier la simplicité à la précision

Conséquences pour la régulation :

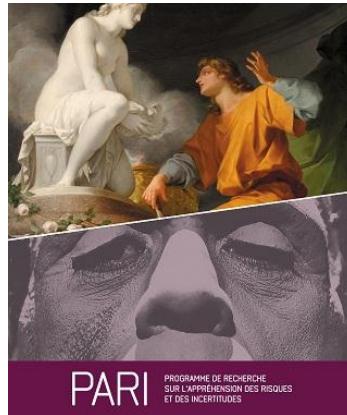
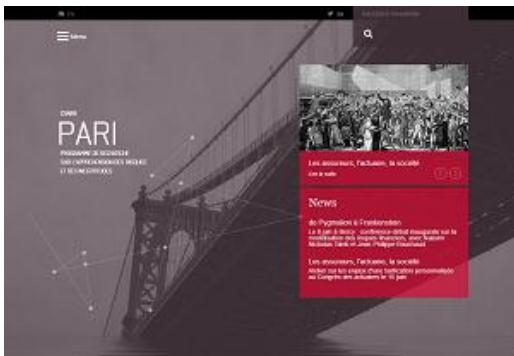
- Conception : assumer les arbitrages politiques
- Mise en œuvre : ne pas exiger de use tests
- Ne pas imposer un cadre de pensée du risque

Conséquences pour les compagnies :

- Pilotage financier : oui (contrainte réglementaire + capacité à capter la vol)
- Pilotage des risques : mobiliser d'autres outils d'ERM

Rq : cela va au-delà de la non-vie (e.g. uniformiser les stress action, immobilier et crédit)

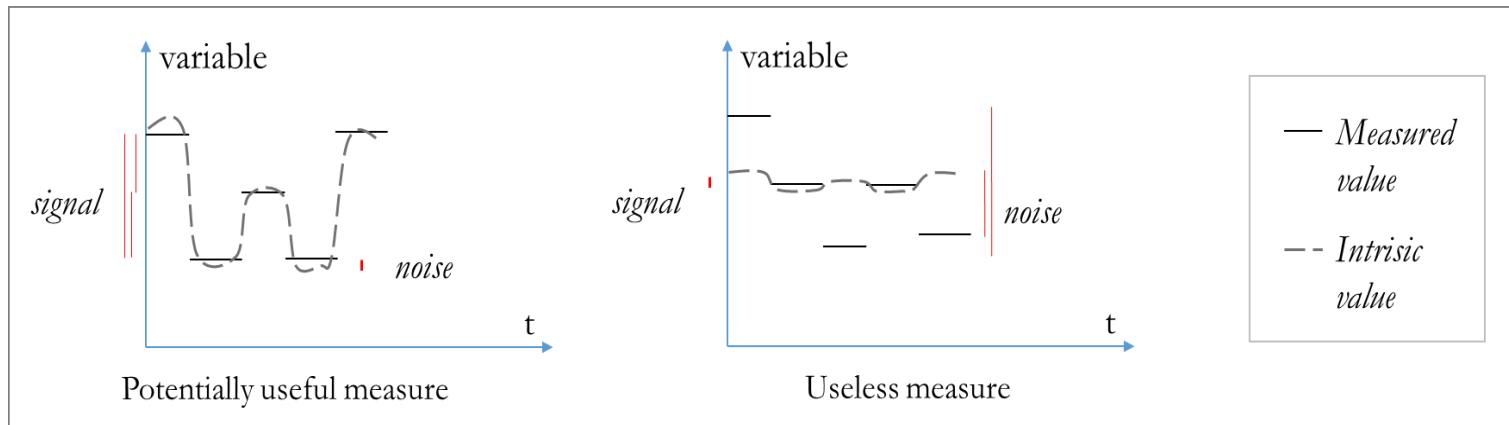
Echanges



www.chaire-pari.fr

sylvestre.frezal@datastorm.fr

Annexe - Méthodologie : ratio signal/bruit



Annexe - Méthodologie : ratio signal/bruit

	Approach 1	Approach 2	Approach 3	...
Risk 1	1	0.9	1.1	...
Risk 2	3			
Risk 3	2			
...	...			

amplitude characteristic of the noise: 0.1

amplitude characteristic of the signal: 1

Indicateurs de dispersion :

- stdev
- $\frac{\max - \min}{\min}$

$$SNR_a = \frac{\text{raw signal} - \text{noise}}{\text{noise}}$$